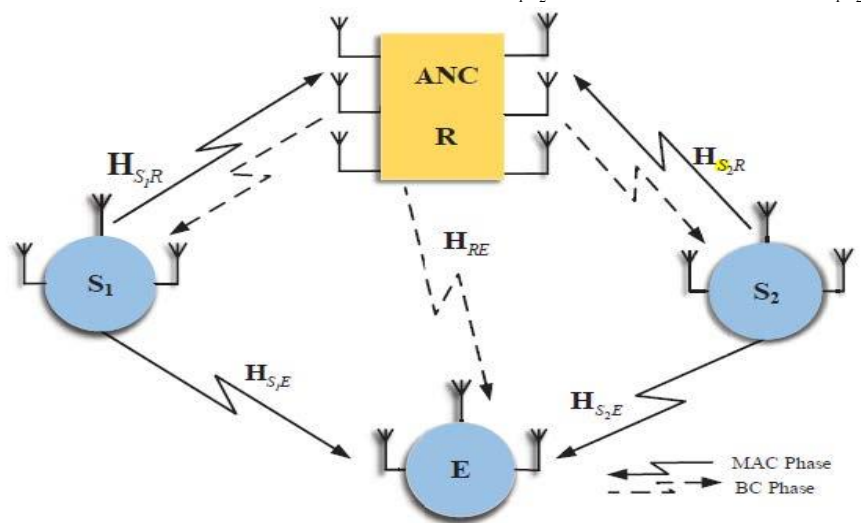


مدل سیستم:

شبکه رله تقویت و ارسال که شامل دو منبع S_1 و S_2 و یک رله R و یک شنودگر E مطابق شکل زیر می باشد که منابع S_i مجهز به N_{Si} آنتن و رله نیز به N_R آنتن و شنودگر مجهز به N_E آنتن می باشد، و فرض می کنیم که منابع از هم دور هستند و از طریق رله با هم در ارتباط هستند و همچنین شنودگر پسیو می باشد، CSI ضرایب کانال بین منابع و رله را فرض می کنیم به یکی از روشهای تخمین در دسترس می باشد به طور کلی این شبکه شامل دو مرحله می باشد. مرحله اول (فاز اول) که فاز MAC می باشد منابع S_1 و S_2 سیگنال شان را به طور همزمان به رله ارسال می کنند و در فاز دوم BC رله سیگنال دریافتی را تقویت و همراه نویز مصنوعی ارسال می کند که این نویز مصنوعی باید عمود بر کانال گره های قانونی که منابع S_1, S_2 باشد، در این پژوهش هدف ما بهینه سازی پرتو شکل دهی (beam forming) رله می باشد و این شرط باید برقرار باشد

$$N_R > N_E + N_{S_1, S_2} \text{ و } N_R > N_E \text{ و } N_R > N_{S_1, S_2}$$



مدل کانال موج میلیمتری:

مدل ریاضی متناظر کانال های موج میلیمتری به صورت روبرو می باشد

$$\mathbf{H}_{mm} = \sqrt{\frac{N_m N_n}{P_{mn} L}} \sum_{l=1}^L a_l a_n(\theta_l^n) a_m^H(\theta_l^m)$$

که a_L بهره محو شدن رایلی در مقیاس کوچک L ام پرتو، که به صورت $CN(0, \sigma_l^2)$ توزیع می شود. P_{mn} تلفات مسیر بین m و n و بردارهای پاسخ آرایه آنتن $a_m(\theta_L^m)$ و $a_n(\theta_L^n)$ به صورت زیر می باشد.

$$a_m(\theta_L^m) = \frac{1}{\sqrt{N_m}} [1, e^{j\frac{2\pi}{\lambda} d \sin(\theta_L^m)}, \dots, e^{j\frac{2\pi}{\lambda} (N_m-1) d \sin(\theta_L^m)}]^T$$

$$a_n(\theta_L^n) = \frac{1}{\sqrt{N_n}} [1, e^{j\frac{2\pi}{\lambda} d \sin(\theta_L^n)}, \dots, e^{j\frac{2\pi}{\lambda} (N_n-1) d \sin(\theta_L^n)}]^T$$

فاز MAC :

$$\mathbf{y}_R = \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \sqrt{p_1} s_1 + \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \sqrt{p_2} s_2 + \mathbf{n}_R$$

سیگنال دریافتی رله:

که $p_i=1, 2$ توان ارسالی سیگنال های S_i (منابع) S_i و $E|s_i|=1, i=1, 2$ بردار \mathbf{u}_i پرتو شکل دهی ارسالی برای S_i (منابع) $\mathbf{u}_1 \in \mathbb{C}^{N_{S_1} \times 1}$ و $\mathbf{u}_2 \in \mathbb{C}^{N_{S_2} \times 1}$ و $\{\mathbf{H}_{mm} \in \mathbb{C}^{N_n \times N_m} / m = S_1, S_2; n = R, E\}$ است که نرم واحد است.

$$y_e^{(1)} = \omega_e^H \mathbf{H}_{S_1E} \mathbf{u}_1 \sqrt{p_1} s_1 + \omega_e^H \mathbf{H}_{S_2E} \mathbf{u}_2 \sqrt{p_2} s_2 + \omega_e^H \mathbf{n}_E^{(1)}$$

ω_e بردار پرتو شکل دهی شنودگر است $\omega_e \in C^{N_E \times 1}$ و $\mathbf{n}_E^{(1)}$ نویز دریافتی شنودگر

فاز BC:

در اینجا رله سیگنال دریافتی از منابع را تقویت و به همراه نویز مصنوعی ارسال می کند

$$\mathbf{y}_R = \mathbf{A}\mathbf{y}_R + \mathbf{z}$$

سیگنال ارسالی رله:

ماتریس تشکیل پرتو رله \mathbf{A} برای تقویت و ارسال سیگنال \mathbf{y}_R اعمال می شود که $\mathbf{A} \in C^{N_R \times N_R}$ و بردار \mathbf{z} نویز مصنوعی می باشد

سیگنال دریافتی منبع (1):

$$y_{s_1} = \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \sqrt{p_1} s_1 + \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \sqrt{p_2} s_2 + \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{z} + \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{n}_R + \mathbf{v}_1^H \mathbf{n}_{s_1}$$

$\mathbf{v}_1 \in C^{N_{s_1} \times 1}$ بردار پرتو شکل دهی دریافتی منابع $s_i = 1, 2$ که نرم واحد است $v_i = 1, 2$.

ترم $(\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \sqrt{p_1} s_1)$ سیگنال خود تداخلی می باشد که منبع (s_1) آن را می داند بنابراین حذف می کند و همچنین برای از بین بردن تداخل بین دو منبع، نویز مصنوعی \mathbf{z} را باید در فضای یوچی کانال H_{S_1R} و H_{S_2R} تزریق کنیم، یعنی $H_{S_1R} \mathbf{z} = H_{S_2R} \mathbf{z} = 0$ و برای اینکه مطمئن شویم که $\mathbf{A} \mathbf{N}$ بر روی فضای یوچی H_{S_1R} و H_{S_2R} قرار دارد باید فرض کنیم که $N_R > N_{s_1, s_2}$ یعنی تعداد آنتن های رله بیشتر از تعداد آنتن های هر دو منبع است چون رله کانال استراق سمع کنند را ندارد (H_{RE}) بنابراین به جای اینکه توان نویز را در یک جهت منتشر کنیم آن در همه جهت ها منتشر می کنیم و نویز مصنوعی را اینگونه تعریف می کنیم

$$\mathbf{z} = \mathbf{M}^\perp \mathbf{n}$$

که $\mathbf{M}^\perp = \mathbf{I} - \mathbf{M}(\mathbf{M}^\perp \mathbf{M})^{-1} \mathbf{M}^T$ یعنی $\mathbf{M} = [\mathbf{H}_{S_1R}, \mathbf{H}_{S_2R}]$ یوچی در فضای یوچی قرار دارد و \mathbf{M}^\perp بردار تصادفی گوسی با میانگین صفر و کوارینانس $\Sigma^2 \mathbf{I}$

$$y_{s_1} = \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \sqrt{p_2} s_2 + \hat{n}_{s_1} \quad \text{پس سیگنال دریافتی منبع } s_1:$$

$$\hat{n}_{s_1} = \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{\delta_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{n}_R + \mathbf{v}_1^H \mathbf{n}_{s_1} \quad \text{که}$$

$$y_{s_2} = \mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \sqrt{p_1} s_1 + \hat{n}_{s_2} \quad \text{سیگنال دریافتی منبع } s_2:$$

$$\hat{n}_{s_2} = \mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \mathbf{n}_R + \mathbf{v}_2^H \mathbf{n}_{s_2}$$

سیگنال دریافتی شنودگر:

$$\mathbf{y}_e^{(2)} = \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \sqrt{p_1} s_1 + \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \sqrt{p_2} s_2 + \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{z} + \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{n}_R + \omega_e^H \mathbf{n}_{e_2}$$

توان ارسالی رله: $P_R = \|\mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1\|^2 p_1 + \|\mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2\|^2 p_2 + \sigma^2 \|\mathbf{A}\|^2 + \Sigma^2 (N_R - N_{s_{1,2}})$

مجموع نرخ محرمانگی قابل دستیابی R_S زمانی حداکثر است که R_E حداقل باشد و برای کاهش R_E ما باید توان تخصیص شده برای A_N را حداکثر کنیم که البته باید تحت محدودیت های مجموع نرخ قابل دستیابی دو منبع که بزرگتر یا مساوی یک آستانه از پیش تعیین شده باشد و همچنین تحت محدودیت کل توان ارسالی رله.

که نرم $\sum^2 (N_R - N_{S_1, S_2}) = E[\|\mathbf{z}\|^2]$ که توان اختصاصی به نویز است

پس به این منظور ابتدا اطلاعات متقابل بین سیگنال ارسالی منبع S_2 و سیگنال دریافتی منبع S_1 را حساب می کنیم.

$$I(S_2, y_{S_1}) = R_{12} \leq \frac{1}{2} \log_2(1 + SNR_1)$$

$$SNR_1 = \frac{E\left[\left|\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \sqrt{p_2} \mathbf{u}_2\right|^2\right]}{E\left[\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{n}_R + \mathbf{v}_1^H \mathbf{n}_{S_1}\right]} = \frac{p_2 \left| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \right|^2 E[S_2]}{E\left[\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{n}_R + \mathbf{v}_1^H \mathbf{n}_{S_1}\right] \left[\mathbf{n}_R^H \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{S_1R}^* \mathbf{v}_1 + \mathbf{n}_{S_1}^H \mathbf{v}_1 \right]} = \frac{p_2 \left| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \right|^2}{\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_1^T \mathbf{A} E[\mathbf{n}_R \mathbf{n}_R^H] \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{S_1R}^* \mathbf{v}_1 + E[\mathbf{n}_{S_1} \mathbf{n}_{S_1}^H]} = \frac{p_2 \left| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \right|^2}{\delta_r^2 \left\| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \right\|^2 + \delta_{S_1}^2}$$

$$I(S_2, y_{S_1}) \Delta = R_{21} \leq \frac{1}{2} \log_2 \left(1 + \frac{P_2 \left| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \right|^2}{\delta_r^2 \left\| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \right\|^2 + \delta_{S_1}^2} \right)$$

برای اطلاعات متقابل بین سیگنالی ارسالی منبع S_1 و دریافتی منبع S_2 مشابه بالا عمل می کنیم

$$I(S_1, y_{S_2}) \Delta = R_{12} \leq \frac{1}{2} \log_2 \left(1 + \frac{P_1 \left| \mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \right|^2}{\delta_r^2 \left\| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \right\|^2 + \delta_{S_2}^2} \right)$$

و اطلاعات درز شده به شنودگر :

$$I(\mathbf{s}, \mathbf{y}_E) \Delta = R_E \leq \frac{1}{2} \log_2 \det(\mathbf{I} + \mathbf{H}_E \mathbf{P} \mathbf{H}_E^H \mathbf{G}_E^{-1})$$

برای راحتی تجزیه و تحلیل فرض می شود که تمام نویزهای سفید گوسی دریافتی در هر گره ارتباطی در شبکه رله دو طرفه موج میلمتری دارای واریانس یکسانی هستند یعنی $\sigma_{si}^2 = \sigma_e^2 = \sigma_r^2 = \sigma^2$ می باشد

با تغییر متغیر $\mathbf{a} = \text{vec}(\mathbf{A})$ توان جمله $\left| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \right|^2$ را با استفاده نکات زیر بر حسب \mathbf{a} بدست آورد.

$$P_2 \left| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \right|^2 = p_2 \text{tr}(\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \mathbf{u}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^H \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{S_1R}^* \mathbf{v}_1)$$

$$\text{tr}(\mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \mathbf{u}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^H \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{S_1R}^* \mathbf{v}_1 \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T) = \text{vec}^H(\mathbf{A}^H) \text{vec}(\mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \mathbf{u}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^H \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{S_1R}^* \mathbf{v}_1 \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T) =$$

$$\mathbf{a}^H p_2 (\mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{v}_{S_1} \mathbf{v}_{S_1}^H \mathbf{H}_{S_1R}^H \otimes \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_{S_2} \mathbf{u}_{S_2}^H \mathbf{H}_{S_2R}^H) \text{vec}(\mathbf{A}^H) = \mathbf{a}^H (\dots) \mathbf{a} = \mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{2,1} \mathbf{a}$$

$$\text{tr}(A^2 B) = \text{tr}(B A^2), \text{tr}(A^H B) = \text{Vec}^H(A) \text{Vec}(B), \text{Vec}(ABC) = (C^T \otimes A) \text{Vec}(B) \quad \text{نکات:}$$

$$\left\| \mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_2^T \mathbf{A} \right\|^2, \left\| \mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_1^T \mathbf{A} \right\|^2, \left| \mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \right|^2 \quad \text{علامت } \otimes \text{ کرانکر می باشد پس برای محاسبه}$$

همانند بالا عمل می کنیم

$$P_1 \left| \mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \right|^2 = \mathbf{a}^H p_1 (\mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_{S_1} \mathbf{u}_{S_1}^H \mathbf{H}_{S_1R}^H \otimes \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{v}_{S_2} \mathbf{v}_{S_2}^H \mathbf{H}_{S_2R}^H) \mathbf{a} = \mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{1,2} \mathbf{a}$$

$$\sigma^2 \|\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A}\|^2 = \mathbf{a}^H \sigma^2 (\mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{v}_{s_1} \mathbf{v}_{s_1}^H \mathbf{H}_{S_1R}^H \otimes \mathbf{I}) \mathbf{a} = \mathbf{a}^H \mathbf{R}_1 \mathbf{a}$$

$$\sigma^2 \|\mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A}\|^2 = \mathbf{a}^H \sigma^2 (\mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{v}_2 \mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^H \otimes \mathbf{I}) \mathbf{a} = \mathbf{a}^H \mathbf{R}_2 \mathbf{a}$$

$$P_r = E[\|\mathbf{y}_r\|^2] = E[\hat{\mathbf{y}}_r^H \hat{\mathbf{y}}_r] = E[\text{tr}(\mathbf{A} \mathbf{y}_r) (\mathbf{A} \mathbf{y}_r)^H] = \text{tr}(\mathbf{A} \mathbf{y}_r \mathbf{y}_r^H \mathbf{A}^H)$$

$$\text{tr}(\mathbf{A} \mathbf{y}_r \mathbf{y}_r^H \mathbf{A}^H) = \text{tr}(\mathbf{A} P_1 (\mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \mathbf{u}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^H) + P_2 (\mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \mathbf{u}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^H) + \sigma_r^2 \mathbf{I}) \mathbf{A}^H) = P_1 \text{tr}(\mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \mathbf{u}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^H \mathbf{A}^H) + P_2 (\mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \mathbf{u}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^H \mathbf{A}^H) + \sigma_r^2 \text{tr}(\mathbf{A} \mathbf{A}^H)$$

$$\mathbf{a} (P_1 (\mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1 \mathbf{u}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^H \otimes \mathbf{I}) + P_2 (\mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2 \mathbf{u}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^H \otimes \mathbf{I}) + \sigma_r^2 \mathbf{I}) \mathbf{a}^H$$

$$\mathbf{a} \mathbf{C} \mathbf{a}^H + \sum^2 (N_R - N_{S_1, S_2})$$

مسئله:

$$\max \quad \sum^2 (N_R - N_{S_2, S_2})$$

$$\mathbf{A}, \sum^2 \geq 0$$

$$s.t \frac{1}{2} [\log_2 (1 + \frac{P_1 \|\mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1\|^2}{\sigma^2 \|\mathbf{v}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A}\|^2 + \sigma^2}) (1 + \frac{P_2 \|\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2\|^2}{\sigma^2 \|\mathbf{v}_1^H \mathbf{H}_{S_1R}^T \mathbf{A}\|^2 + \sigma^2})] \geq r_d$$

$$\|\mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \mathbf{u}_1\|^2 P_1 + \|\mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2R} \mathbf{u}_2\|^2 P_2 + \sigma^2 \|\mathbf{A}\|^2 + \sum^2 (N_R - N_{S_1, S_2}) \leq P_r$$

این مسئله غیرمحدب است بنابراین باید آن را به شکل یک مسئله محدب دار در بیاوریم

$$\max \quad \sum^2 (N_R - N_{S_2, S_2})$$

$$\mathbf{a}, \sum^2 \geq 0$$

$$s.t \frac{1}{2} [\log_2 (1 + \frac{\mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{2,1} \mathbf{a}}{\mathbf{a}^H \mathbf{R}_1 \mathbf{a} + \sigma^2}) \cdot (1 + \frac{\mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{1,2} \mathbf{a}}{\mathbf{a}^H \mathbf{R}_2 \mathbf{a} + \sigma^2})] \geq r_d$$

$$\mathbf{a}^H \mathbf{C} \mathbf{a} + \sum^2 (N_R - N_{S_1, S_2}) \leq P_r$$

می توان یکی از قیود را مساوی دز نظر گرفت

$$\frac{1}{2} [\log_2 (1 + \frac{\mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{2,1} \mathbf{a}}{\mathbf{a}^H \mathbf{R}_1 \mathbf{a} + \sigma^2}) \cdot (1 + \frac{\mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{1,2} \mathbf{a}}{\mathbf{a}^H \mathbf{R}_2 \mathbf{a} + \sigma^2})] = r_d$$

با معرفی متغیر τ که یک متغیر که به یک محدودیت نابرابری اضافه می شود تا به یک برابری تبدیل شود. مسئله را باز نویس میکنیم

$$\max \quad \sum^2 (N_R - N_{S_2, S_2})$$

$$\mathbf{a}, \sum^2 \geq 0, 0 \leq \tau \leq r_d$$

$$s.t 1 + \frac{\mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{2,1} \mathbf{a}}{\mathbf{a}^H \mathbf{R}_1 \mathbf{a} + \sigma^2} = 2^{2\tau}$$

$$1 + \frac{\mathbf{a}^H \mathbf{Q}_{1,2} \mathbf{a}}{\mathbf{a}^H \mathbf{R}_2 \mathbf{a} + \sigma^2} = 2^{2(r_d - \tau)}$$

$$\mathbf{a}^H \mathbf{C} \mathbf{a} + \sum^2 (N_R - N_{S_1, S_2}) \leq P_r$$

اگر ماتریس \mathbf{X} رتبه یک باشد آنگاه جواب هر دو یکی می باشد

$$\begin{aligned} \max \quad & \sum^2 (N_R - N_{S_1, S_2}) \\ \mathbf{X} \succeq & \mathbf{0} \quad \sum^2 \geq 0, 0 \leq \tau \leq r_d \\ \text{s.t.} \quad & \text{tr}(((2^{2\tau} - 1)\mathbf{R}_1 - \mathbf{Q}_{2,1})\mathbf{X}) + \sigma^2(2^{2\tau} - 1) = 0 \\ & \text{tr}(((2^{2(r_d - \tau)} - 1)\mathbf{R}_2 - \mathbf{Q}_{1,2})\mathbf{X}) + \sigma^2(2^{2(r_d - \tau)} - 1) = 0 \\ & \text{tr}(\mathbf{C}\mathbf{X}) + \sum^2 (N_R - N_{S_1, S_2}) \leq P_r \end{aligned}$$

و این یک مسئله SDP می باشد که می توان با استفاده از روش های نقطه-درونی حل نمود که بسته نرم افزاری CVX از این روش ها استفاده نموده و به حل این مسائل SDP می پردازد. با جستجوی یک بعدی روی τ حل بهینه حاصل می شود که فرض می کنیم $(\mathbf{a}^*, \sum^{2*})$ مقادیر بهینه می باشند می باشد

$$\mathbf{y}_e = \mathbf{H}_E \mathbf{s} + \mathbf{n}_E$$

سیگنال های دریافتی شنودگر در هر دو فاز :

$$\mathbf{y}_e = \begin{bmatrix} y_e^{(1)} \\ y_e^{(2)} \end{bmatrix}, \mathbf{H}_E = \begin{pmatrix} \omega_e^H \mathbf{H}_{S_1 E} \mathbf{u}_1 & \omega_e^H \mathbf{H}_{S_2 E} \mathbf{u}_2 \\ \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1 R} \mathbf{u}_1 & \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_2 R} \mathbf{u}_1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{P} = \text{diag}(P_1, P_2), n_E = \begin{bmatrix} n_E^{(1)} \\ \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{z} + \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{n}_R + \omega_e^H \mathbf{n}_{E2} \end{bmatrix}$$

ماتریس کواریانس n_E برابر است و همچنین $\mathbf{a}^* = \text{vec}(\mathbf{a}^*)$

$$\mathbf{G}_E = E \begin{pmatrix} \mathbf{n}_e^{(1)} \mathbf{n}_e^{(1)H} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{n}_e^{(2)} \mathbf{n}_e^{(2)H} \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{G}_E = E \begin{pmatrix} \mathbf{n}_e^{(1)} \mathbf{n}_e^{(1)H} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{n}_R \mathbf{n}_R^H \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{RE}^H \omega_e + \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} (\mathbf{M}_\perp \mathbf{n}) (\mathbf{n}^H \mathbf{M}_\perp^H) \mathbf{H}_{RE}^H \omega_e + \omega_e^H \mathbf{n}_E^{(2)} \mathbf{n}_E^{(2)H} \omega_e \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{G}_E = \begin{pmatrix} \sigma^2 & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \sigma^2 (\mathbf{1} + \omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{RE}^H \omega_e + \sum^2 (\omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{M}_\perp \mathbf{M}_\perp^H \mathbf{H}_{RE}^H \omega_e)) \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{G}_E = \begin{pmatrix} \sigma^2 & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \sigma^2 (\omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{A} \mathbf{A}^H \mathbf{H}_{RE}^H \omega_e) + \sigma^2 + \sum^2 (\omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{M}_\perp \mathbf{M}_\perp^H \mathbf{H}_{RE}^H \omega_e) \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{a}^* = \text{vec}(\mathbf{a}^*)$$

$$\mathbf{G}_E = \begin{pmatrix} \sigma^2 & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \sigma^2 (\mathbf{a}^{*H} (\omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{H}_{RE}^H \omega_e \otimes \mathbf{I}) \mathbf{a}^*) + \sum^{2*} \|\omega_e^H \mathbf{H}_{RE} \mathbf{M}_\perp\|^2 \end{pmatrix}$$

اطلاعات درز شده را محاسبه می کنیم

$$R_E = \frac{1}{2} \log_2 \det(\mathbf{I} + \mathbf{H}_E \mathbf{P} \mathbf{H}_E^H \mathbf{G}_E^{-1}) = \frac{1}{2} T$$

احتمال قطع محرمانگی را با استفاده از روش مونت کارلو حساب می کنیم.

$$\epsilon = P_r(r_d - R_E < R_S^\epsilon)$$

ترم R_S^ϵ نرخ محرمانگی مورد نظرمان است

$$\epsilon = P_r(R_E > r_d - R_S^\epsilon) = P_r(T > 2^{2(r_d - R_S^\epsilon)})$$

توجه شود برای اینکه حداکثر SNR را در گیرنده داشته باشیم بردارهای \mathbf{u} ها که بردار شکل دهی ارسالی منابع و V ها که بردار های شکل دهی دریافتی منابع می باشند باید متناسب با بزرگترین مقدار ویژه ماتریس \mathbf{F} باشد (تجزیه SVD)

مثال:

$$y_{s_2} = \mathbf{V}_2^H \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} u_1 \sqrt{P_1} S_1 + \hat{n}_2 \Rightarrow \mathbf{V}_2^H \mathbf{F} \mathbf{u}_1$$

$$\mathbf{F} = \mathbf{H}_{S_2R}^T \mathbf{A} \mathbf{H}_{S_1R} \rightarrow \text{تجزیه SVD}$$

و همینطور برای $\mathbf{u}_2, \mathbf{v}_1, \omega_e$ حساب میکنیم و در شبیه سازی قرار میدهیم