

یک تابع هزینه داریم :

$$C(\alpha_i, \alpha_j, \tau) = \int_0^\tau ce^{-rt} dt + \int_\tau^\infty C_i(\xi_i, \gamma_i, \alpha_i)e^{-rt} dt + \int_0^\tau ce^{-rt} dt + \int_\tau^\infty C_j(\xi_j, \gamma_j, \alpha_j)e^{-rt} dt + I(\alpha_i, \alpha_j)e^{-rt}$$

مینیمم تابع بالا ساده شده و هدف پیدا کردن متغیرهای کنترلی سیستم، $\alpha_i^*, \alpha_j^*, v^*$ است :

$$\begin{aligned} \min_{\alpha_i, \alpha_j, \tau} & \left\{ \left(H(\alpha_i + \alpha_j) + \frac{K}{2}(\alpha_i^2 + \alpha_j^2) + P \right) [e^{-\beta_1(v^* - v_0)}] + \frac{2c}{r} + a(\alpha_i + \alpha_j) \left[\frac{1}{r} e^{-\beta_1(v^* - v_0)} \right] \right. \\ & - (\alpha_i + \alpha_j) \left[\frac{v^*}{r} e^{-\beta_1(v^* - v_0)} + \frac{\theta}{r^2} e^{-\beta_1(v^* - v_0)} \right] \\ & - \left((\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_i)\alpha_j + (\xi_i + (1 - \xi_i)\gamma_j)\alpha_i \right) \left[\left(Ae^{\beta_1 v^*} - \frac{v^*}{r} + \frac{c}{r} - \frac{\theta}{r^2} \right) \mathbb{I}_{v^* < c} \right. \\ & \left. \left. + Be^{\beta_2 v^*} \mathbb{I}_{v^* \geq c} \right) e^{-\beta_1(v^* - v_0)} \right] \left. \right\}, \end{aligned}$$

عبارت $\mathbb{I}_{v < c}$ بیانگر یک عبارت شرطی است، یعنی تابعی که در آن، این عبارت وجود دارد به شرطی رخ میدهد که $v < c$ باشد در غیر اینصورت این تابع مقدار صفر دارد.

قابل ذکر است که τ ذکر شده در تابع هزینه C که قرار است مینیمم شود، همان زمان v_τ است، که در دستگاه معادلات v^* را به دست می آوریم و زمانی که v_τ با v^* برابر شود یعنی همان زمان τ مد نظر ما خواهد بود.

$$\gamma_i = \gamma_j \text{ و } \xi_i = \xi_j$$

جوابهای به دست آمده متغیرهای کنترلی باید تحت شرایط زیر باشند:

If $v_\tau < c$: Self-consumption minimizes the prosumer net operative cost.

$$(\alpha_i^*, \alpha_j^*, v^*)_{v_\tau < c} : \begin{cases} 0 = H + K\alpha_i^* + \frac{a}{r} - \frac{v^*}{r} - \frac{\theta}{r^2} - (\xi_i + (1 - \xi_i)\gamma_j) \left(Ae^{\beta_1 v^*} - \frac{v^*}{r} + \frac{c}{r} - \frac{\theta}{r^2} \right) \\ 0 = H + K\alpha_j^* + \frac{a}{r} - \frac{v^*}{r} - \frac{\theta}{r^2} - (\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_i) \left(Ae^{\beta_1 v^*} - \frac{v^*}{r} + \frac{c}{r} - \frac{\theta}{r^2} \right) \\ 0 = -\beta_1 \left(P + H(\alpha_i + \alpha_j) + \frac{k}{2}(\alpha_i^2 + \alpha_j^2) \right) - \frac{a}{r}(\alpha_i + \alpha_j)\beta_1 - \frac{1}{r}(\alpha_i + \alpha_j)(1 - v^*\beta_1) \\ + \frac{\theta}{r^2}(\alpha_i + \alpha_j)\beta_1 + \left((\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_i)\alpha_j + (\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_j)\alpha_i \right) \left(Ae^{\beta_1 v^*} - \frac{v^*}{r} + \frac{c}{r} - \frac{\theta}{r^2} \right) \beta_1 \\ - \left((\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_i)\alpha_j + (\xi_i + (1 - \xi_i)\gamma_j)\alpha_i \right) \left(\beta_1 Ae^{\beta_1 v^*} - \frac{1}{r} \right) \end{cases}$$

If $v_t \geq c$: The prosumer minimize net operative cost by selling and buying energy to and from national grid.

$$(\alpha_i^*, \alpha_j^*, v^*)_{v_t \geq c} : \begin{cases} 0 = H + K\alpha_i^* + \frac{a}{r} - \frac{v^*}{r} - \frac{\theta}{r^2} - (\xi_i + (1 - \xi_i)\gamma_j)(Be^{\beta_2 v^*}) \\ 0 = H + K\alpha_j^* + \frac{a}{r} - \frac{v^*}{r} - \frac{\theta}{r^2} - (\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_i)(Be^{\beta_2 v^*}) \\ 0 = -\beta_1 \left(P + H(\alpha_i + \alpha_j) + \frac{k}{2}(\alpha_i^2 + \alpha_j^2) \right) + \frac{a}{r}(\alpha_i + \alpha_j)\beta_1 - \frac{1}{r}(\alpha_i + \alpha_j)(1 - v^*\beta_1) \\ \quad + \frac{\theta}{r^2}(\alpha_i + \alpha_j)\beta_1 + \left((\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_i)\alpha_j + (\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_j)\alpha_i \right) (\beta_1 Be^{\beta_2 v^*}) \\ \quad - \left((\xi_j + (1 - \xi_j)\gamma_i)\alpha_j + (\xi_i + (1 - \xi_i)\gamma_j)\alpha_i \right) (\beta_2 Be^{\beta_2 v^*}) \end{cases}$$

و یک شرط دیگر:

$$C_i(\xi_i, \gamma_i, \alpha_i) = a\alpha_i + c - v_t\alpha_i - [\xi_i\alpha_i + (1 - \xi_j)\alpha_j\gamma_i](c - v_t)\mathbb{I}_{v_t < c}$$

$$\begin{cases} C_i(\xi_i, \gamma_i, \alpha_i) < c, \\ C_i(\xi_i, \gamma_i, \alpha_i) < C_i(\xi_i, 0, \alpha_i), \text{ iff } v_t < c \\ C_i(\xi_i, \gamma_i, \alpha_i) \geq C_i(0, 0, \alpha_i), \text{ iff } v_t \geq c \end{cases}$$

حرکت تصادفی V_t یک حرکت براونی حسابی است:

$$v_t = v_0 + \theta t + \sigma W_t$$

$$\mathbb{E}_0[v_t] = v_0 + \theta t$$

	Parameter	Value	Description
1	θ	-3.19	Drift
2	σ	34.30	Volatility
3	V_0	87.13	Price v_t at the beginning of the time period
4	c	154.00	Cost to buy energy from National Grid
5	T	25	PV plant life time (yrs)
6	r	0.05	Discounted Rate
7	LCOE	100.00	Levelized cost of electricity for PV plants euro
8	K	2853.98	PV plant cost od capital
9	a	0	PV plant maintenance cost
10	H	-0.15K	Prosumer gain from cooperation
11	P	0.10K	Cost to access to virtual exchange platform
12	ξ_i	0.30	Prosumer's self consumption parameter
13	γ_i	0.10	Prosumer's exchange parameter
14	A	87.358098	
15	B	5377.3164	
16	β_1	0.0123214	
17	β_2	-0.0068985	

خروجی‌های مورد نیاز مدل پس از به دست آوردن مقدار بهینه متغیرها :

1. $\alpha_i^* = \alpha_j^*$
2. v^*
3. $I_i^* = \frac{1}{2}I(\alpha_i^*, \alpha_j^*) = \frac{1}{2}[P + \frac{K}{2}((\alpha_i^*)^2 + (\alpha_j^*)^2) + H(\alpha_i^* + \alpha_j^*)]$
4. $\mathbb{E}_0[OC_i^*] = \mathbb{E}_0[\int_0^\tau ce^{-rt} dt + \int_\tau^\infty C_i^*(\alpha_i^*, \alpha_j^*, v_\tau^*)e^{-rt} dt]$

Scenario	α_i^*	v^*	I_i^*	$\mathbb{E}_0[OC_i^*]$
$E(v_\tau \geq c)$	1.635163	259.119	3258.118	2247.551
$E(v_\tau < c)$	0.948976	139.987	1021.530	1951.837