

طراحی فلابویل دو جرمی برای یک موتور 4 سیلندر پیستونی

(مدل سازی و تحلیل دینامیکی و ارتعاشی)

## فهرست

## گفتاری از گردآورنده:

در دهه‌های اخیر، پژوهش‌ها در زمینه فلاپیول‌های تک جرمی و دو جرمی به عنوان یک حوزه جذاب و پویا در علوم جلب توجه کرده‌اند. این ترکیبات با ویژگی‌های خاص خود، موضوعی مناسب برای تحقیقات در علوم مختلف محسوب می‌شوند.

فلاپیول‌های تک جرمی به دلیل نسبت جرم به حجم بالا و توانایی ایجاد اتصالات قوی، کاربردهای گسترده‌ای در زمینه‌های مختلف از جمله علوم طبیعی، فناوری، و مهندسی دارند.

در این تحقیق، ما سعی خواهیم کرد به بررسی عمیق و دقیق ویژگی‌ها و کاربردهای فلاپیول‌های تک جرمی پرداخته و اهمیت آنها در مواقع مختلف را بیان نماییم.

و در ادامه به بررسی و تحقیق راجع به فلاپیول‌های دو جرمی بپردازیم، الگوریتم‌های طراحی و آنالیز آن‌ها را بررسی کنیم.

## هدف:

هدف اصلی این تحقیق، بررسی و تحلیل جوانب مختلف فلاپیول‌های تک جرمی و دو جرمی به منظور درک عمیق‌تر از خصوصیات رفتاری و فیزیکی این سیستم‌ها و همچنین بررسی کاربردهای گسترده‌ای که در صنایع مختلف ممکن است داشته باشند، است. این تحقیق سعی دارد تا اطلاعات جدیدی را ارائه دهد که می‌تواند به بهبود فهم ما از فلاپیول‌های تک جرمی و کاربردهای آنها در فناوری‌های مختلف کمک کند.

همچنین، این تحقیق به عنوان یک پله اولیه به سوی ارتقاء تحقیقات در زمینه فلاپیول‌های تک جرمی و دو جرمی و همچنین توسعه فناوری‌های نوین و کاربردهای پیشرفته مرتبط با آنها گام بردارد.

مقدمه:

## فلایویل چیست؟

فلایویل تک جرمی برای موتورهای پیستونی:

فلایویل یک دیسک، صفحه یا قطعه‌ای فلزی و دایره‌ای شکل است با محیط دندانه‌دار که از آن در صنعت به‌عنوان یک ذخیره‌کننده انرژی استفاده می‌شود.



Figure 1 - Flywheel

در شکل 1 تصویر یک فلایویل تک جرمی مشاهده می‌شود.



Figure 2 - Flywheel

فلایویل‌ها از انواع مختلفی برخوردارند. این قطعات بطور خاص برای ذخیره انرژی چرخشی یا همان انرژی جنبشی طراحی شده‌اند. به عبارت دیگر، فلایویل اغلب برای تامین انرژی مداوم در سیستم‌هایی که منبع انرژی مداوم ندارند، مانند موتورهای پیستونی، استفاده می‌شوند.

درباره وظیفه اصلی فلاپویل باید گفت وزن زیاد این قطعه، حرکت دورانی میل لنگ را متعادل می کند. چون قدرتی که از طرف پیستون به میل لنگ داده می شود یکنواخت نیست، موجب می شود که سرعت میل لنگ کم یا زیاد شود. اینرسی فلاپویل تمایل دارد که آن را با سرعت ثابت حرکت دهد.

کاربرد فلاپویل در خودرو را می توان به سه سطح زیر دسته بندی کرد:

1 – انتقال گشتاور موتور به گریبکس

2 – یکنواخت کردن سرعت میل لنگ

3 – ذخیره انرژی انتقالی جهت تنظیم سرعت

اما می توان گفت کاربرد اصلی فلاپویل در خودرو دفع ضربات موتور در هنگام احتراق است و نمی گذارد زمانی که سیلندرها در بالاترین حد ممکن کار می کنند ضربات خود را به موتور وارد می کنند و آن ها را در خود ذخیره می کند و با این کار از یکنواخت نبودن چرخش میل لنگ جلوگیری می کند.



Figure 3 - Flywheel

جنس فلاپویل معمولاً از چدن است، برای اینکه بتواند ضربه های سیلندر را دریافت کند. محل قرارگیری فلاپویل در انتهای میل لنگ است و دارای وزن سنگینی است. در انتهای میل لنگ یک قطعه نعلبکی شکل وجود دارد که به آن فلنج می گویند، فلاپویل روی آن سوار می شود.

در مرکز فلاپویل و فلنج یک سوارخ نه چندان بزرگ قرار دارد تا بتوان شفت گریبکس را در داخل قرار داد و انتقال قدرت از گریبکس به این صورت به فلاپویل و میل لنگ انتقال پیدا می کند.

در این سوارخ از یک بلبرینگ سوزنی یا بوش استفاده می شود تا از اصطکاک جلوگیری شود. کاربرد فلاپویل در خودرو بسیار زیاد می باشد و دارای اجزای داخلی است.

اجزای داخلی دیسک فلاپیول عبارت‌اند از:

- 1 - دنده رینگ
- 2 - چرخ‌دنده اولیه
- 3 - صفحه درایو
- 4 - فنر داخلی
- 5 - چرخ‌دنده ثانویه
- 6 - بلبرینگ
- 7 - فنر خارجی

در ادامه به مدل‌سازی دینامیکی و ارتعاشی یک فلاپیول تک جرمی پرداخته می‌شود.

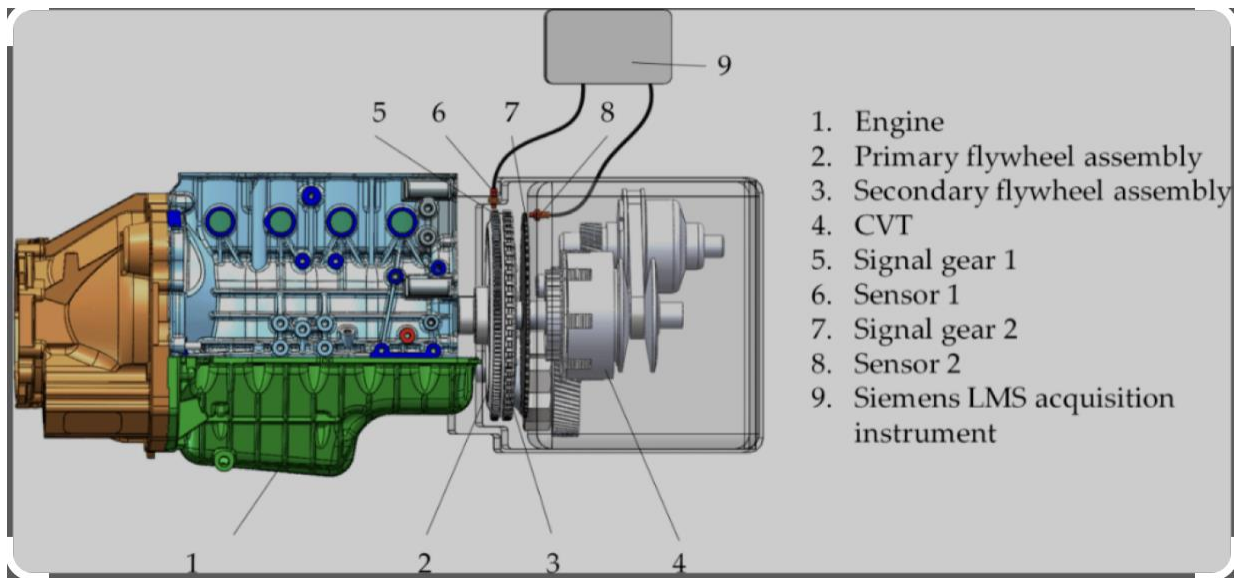


Figure 4 – The position of a Flywheel in an engine

انواع فلاپیول:

1 - فلاپیول‌های مرسوم (معمولی):

فلاپیول‌های معمولی از یک دیسک سنگین و چرخان تشکیل شده‌اند که بر روی یک محور نصب شده‌اند. آن‌ها انرژی جنبشی را ذخیره می‌کنند و آن را در مواقع نیاز آزاد می‌کنند.

از این فلاپویل ها در موتورهای ارتعاشی مانند موتورهای احتراق داخلی استفاده می شود تا انتقال قدرت و راه اندازی را هموارتر و ارتعاشات را کاهش دهد.

## **2 – فلاپویل های کامپوزیتی:**

فلاپویل های کامپوزیتی از مواد پشرفته مانند کامپوزیت های تقویت شده با فیبر کربن ساخته شده اند تا نسبت مقاومت به وزن را افزایش دهند و قابلیت ذخیره سازی انرژی را بهبود بخشند.

از این فلاپویل ها در وسایل نقلیه با جرم زیاد و وسایل نقلیه الکتریکی استفاده می شود.

## **3 – فلاپویل های با حمایت مغناطیسی:**

از این فلاپویل ها برای کاهش ارتعاش استفاده می شود و باعث افزایش بازدهی سیستم خواهد شد.

در صنایع هوافضا از این نوع فلاپویل ها استفاده می شود.

## **4 – فلاپویل های ژيروسکوپ:**

فلاپویل های ژيروسکوپ دارای یک چرخ چرخان هستند که پایداری را حفظ می کنند و در مقابل تغییر جهت مقاومت نشان می دهد.

از این فلاپویل ها برای حفظ پایداری سیستم ها در صنایع مختلف استفاده می شود.



## مدل سازی دینامیکی و ارتعاشی فلاپویل تک جرمی

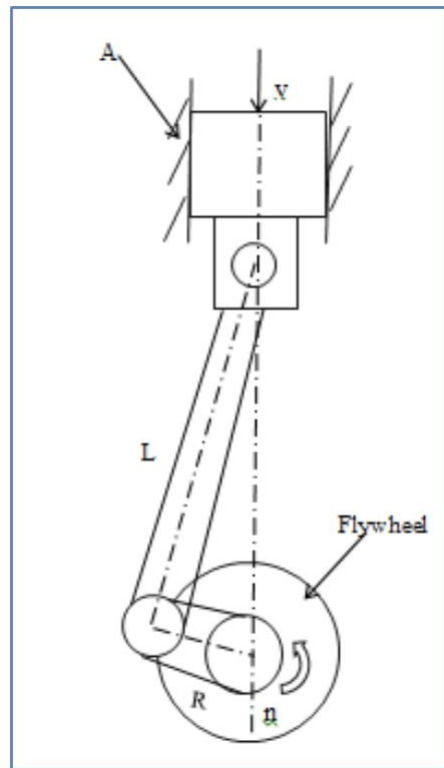


Figure 5 – schematic of the model

در شکل 5 مدل شماتیکی از محل قرارگیری فلاپویل و نحوه اتصال آن به یک میل لنگ و پیستون نشان داده شده است. با فرض پارامترهای سیستم بصورت زیر، معادلات دینامیکی سیستم بدست خواهد آمد. فرض:

$$m_2 = \text{جرم فلاپویل}$$

$$R = \text{شعاع فلاپویل}$$

$$L = \text{طول لینک}$$

$$m_1 = \text{جرم پیستون}$$

$$A = \text{موقعیت پیستون}$$

$$n = \text{سرعت فلاپویل}$$

با توجه به قانون پایستگی انرژی رابطه زیر برقرار است.

$$\frac{1}{2}m_1v^2 = \frac{1}{2}m_2I_2\omega_2^2$$

با توجه به دایره‌ای بودن شکل فلاپویل رابطه ممان اینرسی بصورت زیر خواهد بود.

$$I_2 = \frac{1}{2}m_2r_2^2$$

با توجه به روابط بالا به رابطه زیر دست پیدا می‌شود.

$$v = \frac{\pi dn}{60} \sin(\theta_1)$$

$$m_2 = \frac{2m_1v^2}{\left(\frac{R\pi n}{30}\right)^2}$$

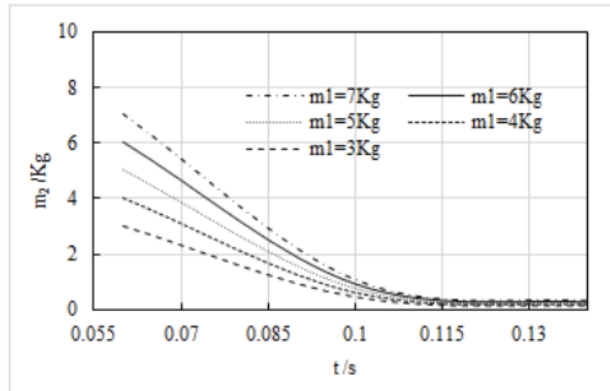
با در نظر گرفتن مقادیر عددی بصورت زیر به نمودارهای زیر خواهیم رسید.

$$m_2 = 3_{kg}, 4_{kg}, 5_{kg}, 6_{kg}$$

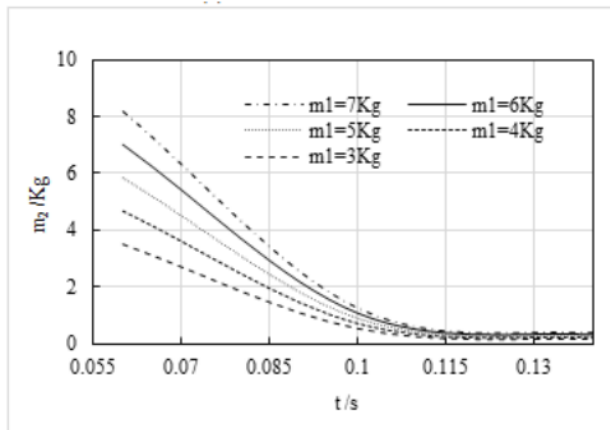
$$L = 60_{mm}, 65_{mm}, 70_{mm}, 75_{mm}, 240_{mm}, 245_{mm}, 250_{mm}$$

$$n = 100_{rpm} \text{ to } 3000_{rpm}$$

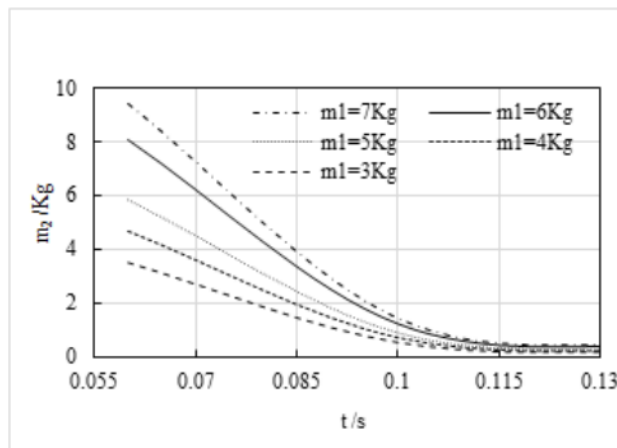
با توجه به روابط بالا به نمودارهای زیر دست یافته می‌شود.



(a) R=65mm; L=240mm

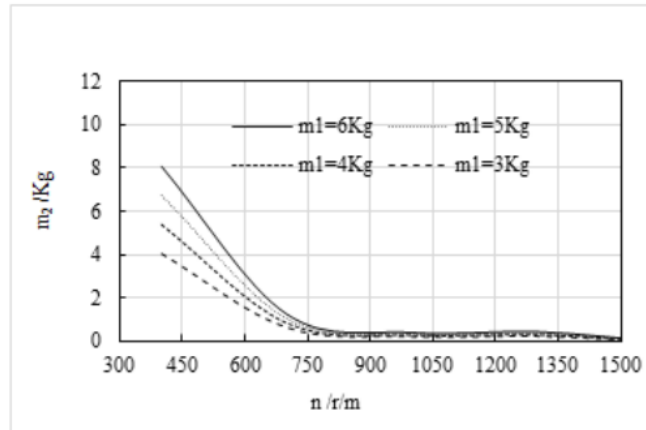


(b) R=70mm; L=255mm

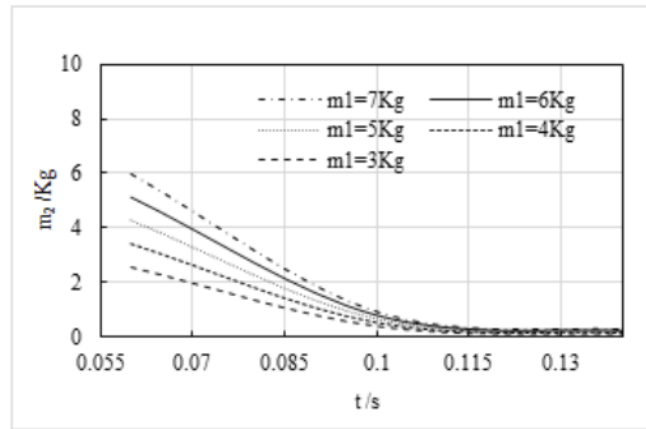


(c) R=75mm; L=255mm

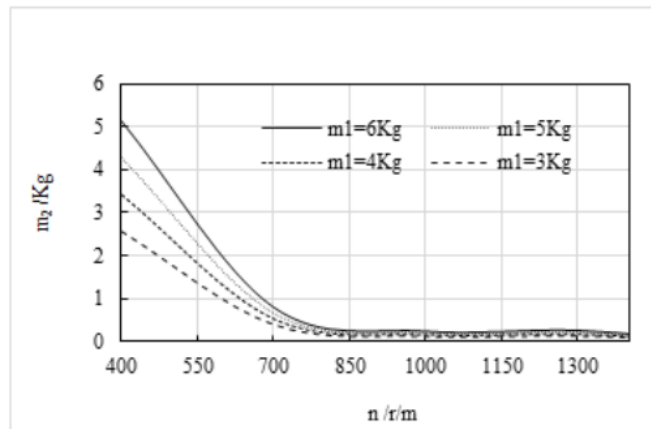
Figure 6 – Comparison of  $m_1$  &  $m_2$



(d) R=75mm; L=255mm



(e) R=60mm; L=240mm



(f) R=60mm; L=240mm

Figure 7 – Comparison of  $m_1$  &  $m_2$

## طراحی الگوریتم طراحی برای فلاپیول

با توجه به فرض ثابت بودن سرعت چرخشی رابطه زیر برقرار خواهد بود.

$$d(KE) = d(W)$$

انرژی جنبشی اعمالی به فلاپیول  $KE =$

کار خالص ایجاد شده توسط فلاپیول  $W =$

$$KE = \frac{1}{2}J\omega^2$$

$$d(KE) = \frac{1}{2}Jd(\omega^2)$$

کار خالص چرخش یک شفت صلب بصورت زیر خواهد بود

$$dW = (T_l - T_d)d\theta$$

لذا رابطه بصورت زیر ساده خواهد شد.

$$\frac{1}{2}Jd(\omega^2) = (T_l - T_d)d\theta$$

با انتگرال گیری خواهیم داشت.

$$\frac{1}{2}J \int_{\omega_{min}^2}^{\omega_{max}^2} d(\omega^2) = \int_{\theta_{\omega_{min}}}^{\theta_{\omega_{max}}} (T_l - T_{\theta})d\theta = U_{max}$$

طبق تعریف بیشترین مقدار تغییر در انرژی جنبشی فلاپیول  $U_{max} =$

$$\frac{1}{2}J(\omega_{max}^2 - \omega_{min}^2) = U_{max}$$

با فاکتوری گیری خواهیم داشت.

$$\frac{J(\omega_{max} + \omega_{min})}{2}(\omega_{max} - \omega_{min}) = U_{max}$$

اگر فرض شود

$$\frac{(\omega_{max} - \omega_{min})}{2} = \omega_{ave}$$

می توان نوشت

$$J\omega_{ave}(\omega_{max} - \omega_{min}) = U_{max}$$

که در رابطه ی بالا اختلاف بین بیشترین مقدار سرعت زاویه و کمترین مقدار زاویه، اختلاف در هر سیکل خواهد بود.

ضریب نوسان سرعت بصورت زیر تعریف می شود.

$$C_f \triangleq \frac{\omega_{max} - \omega_{min}}{\omega_{ave}}$$

Table 1 -  $C_f$

Required Level of Speed Uniformity	$C_f$
Very uniform	
Gyroscopic control systems	$\leq 0.003$
Hard disk drives	
Uniform	
AC electrical generators	0.003–0.012
Spinning machinery	
Some fluctuation acceptable	
Machine tools	0.012–0.05
Compressors, pumps	
Moderate fluctuation acceptable	
Excavators	0.05–0.2
Concrete mixers	
Larger fluctuations acceptable	
Crushers	$> 0.2$
Punch presses	

جدول بالا نشان دهنده ی ضریب نوسان های مختلف و کاربردهای متفاوت است.

با رابطه کلی زیر دست پیدا می شود.

$$J\omega_{ave}^2 C_f = U_{max}$$

با توجه به اینکه سرعت متوسط مشخص است و انرژی بیشینه هم می تواند برای سیستم های مختلف بدست آید لذا می توان ممان اینرسی مورد نیاز برای فلاپویل رو بدست آورد، اگر میزان نوسان ضربه ای مناسب نیز مشخص باشد.

$$J_{req_d} = \text{ممان اینرسی مطلوب}$$

برای بدست آوردن انرژی بیشینه برای هر سیستمی در ابتدا لازم است که گشتاور اعمالی و بار اعمالی به سیستم بصورت تابعی از جابجایی زاویه‌ای در طول یک سیکل رسم شود.

در ادامه مقادیر بیشینه و کمینه موقعیت زاویه‌ای باید مشخص شود.

$$\theta_{\omega_{max}}, \theta_{\omega_{min}} = ?$$

سپس انرژی بیشینه به عنوان سطح زیر نمودار گشتاور-جابجایی بین حدود موقعیت زاویه‌ای خواهد بود.

پس الگوریتم پیشنهادی برای طراحی فلاپویل بصورت زیر خواهد بود.

1- رسم نمودار گشتاور بار بر حسب موقعیت زاویه‌ای در طول یک سیکل کامل حرکت

2- رسم نمودار گشتاور اعمالی بر حسب موقعیت زاویه‌ای در طول یک سیکل کامل حرکت

3- رسم نمودار سرعت زاویه‌ای بر حسب موقعیت زاویه‌ای

4- تشخیص موقعیت زاویه‌ای بیشینه و موقعیت زاویه‌ای کمینه

5- یافتن انرژی بیشینه

6- یافتن ممان اینرسی مطلوب برای ضریب نوسان مشخص

7- با توجه به جنس انتخاب شده برای فلاپویل و شکل مطلوب آن ابعاد فلاپویل باید مشخص شود

## مثال طراحی فلاپیول:

مسئله :

فرض می شود یک پرس با گشتاور ثابت یک موتور الکتریکی که در سرعت 1200 دور بر دقیقه کار می کند. مطلوب است نصب یک فلاپیول برای سیستم دورانی برای کنترل سرعت تغییر جهت شتاب ها. فرض می شود که فلاپیول یک دیسک با ضخامت 2 اینچ ساخته شده با فولاد است.

فرض می شود که گشتاور پرس بین 0 تا 10000 فوت-پوند گشتاور اعمال می کند و بازه ی حرکت دورانی در 45 درجه ثابت می ماند سپس تا 0 درجه باز می گردد تا دوباره سیکل را تا 45 درجه تغییر دهد، سپس 6000 فوت-پوند برای 45 درجه بعدی اعمال می شود و سپس به صفر باز می گردد.

پاسخ:

برای طراحی فلاپیول مراحل زیر باید انجام شود.

1 - نمودار گشتاور پرس بر حسب موقعیت زاویه ای رسم می شود.

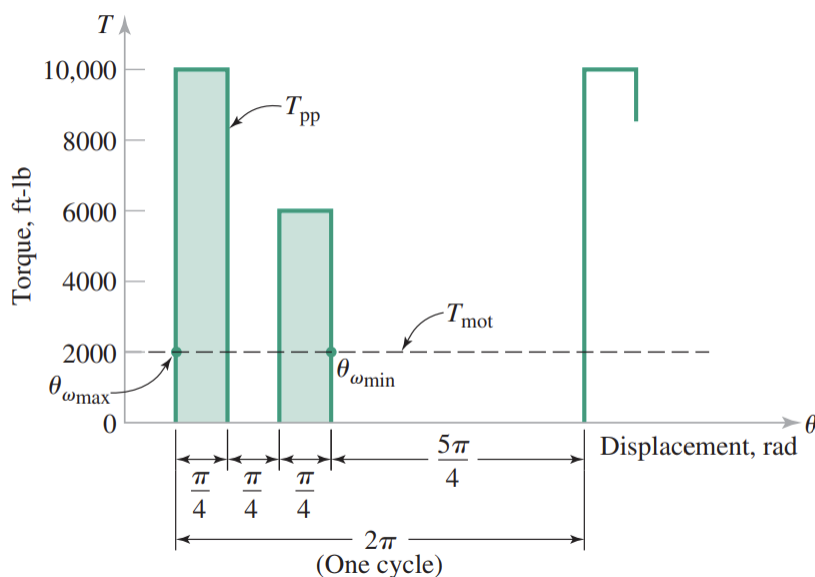


Figure 8 -  $T_{pp}$  versus  $\theta$

2 - نمودار گشتاور موتور بر حسب موقعیت زاویه ای بصورت شکل 8 رسم می شود.



رابطه زیر برقرار خواهد بود.

$$\int_{1\text{Cycle}} T_{pp} d\theta = \int_{1\text{Cycle}} T_{mot} d\theta$$

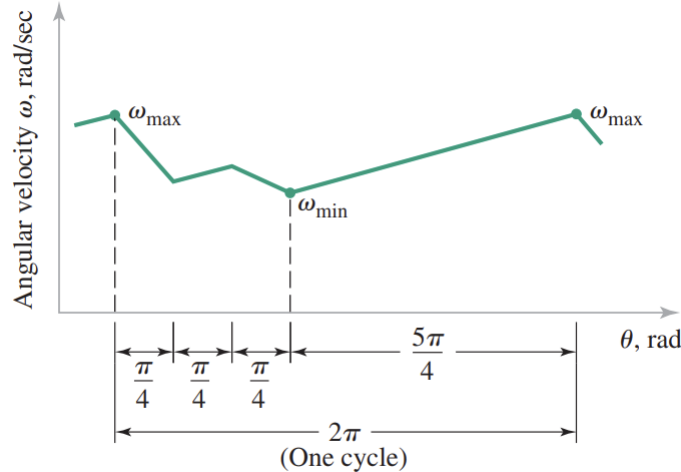


Figure 9 – omega versus theta

با توجه به نمودار گشتاور-زاویه و با علم بر نمودار گشتاور موتور (گشتاور ثابت) می توان نوشت.

$$10,000 * \frac{\pi}{4} + 6000 * \frac{\pi}{4} = T_{mot}(2\pi)$$

$$T_{mot} = \frac{16,000 * \pi}{4 * 2\pi} = 2000 \text{ ft} - \text{lb}$$

با توجه به نمودار 9 مشاهده می شود که سرعت زاویه ای بیشینه در زاویه 0 رخ می دهد و سرعت زاویه ای کمینه در زاویه 135 درجه رخ می دهد. لذا بیشترین تغییر در انرژی جنبشی بصورت زیر خواهد بود.

$$U_{max} = (10,000 - 2000) * \frac{\pi}{4} + (0 - 2000) * \frac{\pi}{4} + (6000 - 2000) * \frac{\pi}{4} =$$

$$7854 \text{ ft} - \text{lb} \quad (94,248 \text{ in} - \text{lb})$$

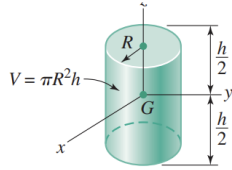
با توجه جدول 1 و با توجه به کاربرد ما برای دستگاه پرس ضریب نوسان بصورت زیر انتخاب می شود.

$$C_f = 0.2$$

سپس طبق روابط بیان شده ممان اینرسی مطلوب بصورت زیر خواهد بود.

$$J_{reqd} = \frac{94,248}{0.2 * \left(\frac{2 * \pi * 1200}{60}\right)^2} = 29.8 \text{ in-lb-s}^2$$

Case 2. Cylinder



$$J_z = \frac{1}{2}mR^2$$

$$k_z = \sqrt{\frac{1}{2}}R$$

$$J_x = J_y = \frac{1}{12}m(3R^2 + h^2) \quad k_x = k_y = \sqrt{\frac{1}{12}(3R^2 + h^2)}$$

Figure 10 – A cylinder properties

طبق شکل 10 خواهیم داشت.

$$J = \frac{1}{2}mr_o^2 = \frac{Wr_o^2}{2g} = \frac{\left((w * (\pi r_o^2 b)) * (r_o)^2\right)}{(2g)} = \frac{w\pi b r_o^4}{2g}$$

از آنجاییکه جنس فولاد تعیین شده است و برای فولاد داریم.

$$w = 0283 \frac{\text{lb}}{\text{in}^3}$$

همچنین ضخامت برابر 2 فرض شده است.

$$b = 2 \text{ inches}$$

شعاع خارجی فلاپویل بصورت زیر خواهد بود.

$$r_o = \sqrt[4]{\frac{2gJ}{w\pi b}} = \sqrt[4]{\frac{2 * 386 * 29.8}{(0.283)(\pi * 2)}} = 10.67 \text{ inches}$$

لذا پیشنهاد می شود فلاپویل دیسکی با قطر 21.3 اینچ از جنس استیل برای این کاربرد استفاده شود.

برای موتورهای 4 سیلندر و 6 سیلندر نیز محاسبات بصورت بالا صورت خواهد گرفت و تنها نیاز است که به نمودارهای گشتاور-زاویه و سرعت زاویه‌ای-زاویه دسترسی داشت.